

## PEX-H485340

CAN 64 メッセージ FIFO 搭載 DMA 転送 高速 4CH



RoHS

### 概要

本製品は、PCI Express に準拠した、高速 4 チャンネル CAN インタフェース製品です。CAN コントローラに SJA1000T(相当品)を使用しています。高速 CAN チャンネルは、CAN トランシーバに SN65HVD251DR(相当品)を使用しており、ISO11898-2 に準拠した通信を行うことができます。最大通信速度は 1Mbps です。チャンネルごとに CAN コントローラを搭載しており、別々の通信速度が設定できます。ディップスイッチにより、終端抵抗の ON/OFF が設定できます。送受信に大容量 FIFO を実装しているため、漏れのない高速なメッセージ送受信を容易に行うことができます。CAN バステスト用の機能を搭載しているため、簡易的な CAN バスの動作確認/動作解析を行うことができます。

### 特長

#### ●CAN プロトコルに対応

高速 CAN チャンネルは、CAN2.0B プロトコル、ISO11898-2 に準拠し、CAN コントローラに SJA1000(相当品)、CAN トランシーバに SN65HVD251(相当品)を使用しており、最大通信速度は 1Mbps です。

#### ●バスマスタ転送・大容量 FIFO を使用した通信

CPU から送信メッセージ/受信メッセージのデータ転送にバスマスタ転送(DMA 転送)を採用しています。また、各チャンネルの送信用、受信用にそれぞれ 64 件のメッセージを保持することができます。CPU の負荷が軽減され、漏れのない高速なデータ送受信を容易に行うことができます。

#### ●チャンネルごとに CAN コントローラを使用

チャンネルごとに CAN コントローラを実装しているため、異なるビットタイミングを設定することができます。それぞれのチャンネルにて独立した通信を行うことができます。システムクロックには 24MHz を使用しています。

#### ●高性能 CAN コントローラ採用

CAN コントローラ SJA1000(相当品)を採用することにより、2 つの受信許可フィルタ、エラーコードキャプチャ、エラー件数のカウント等、様々な機能を実現しています。

#### ●メッセージ送信間隔を設定

前回のメッセージ送信完了から今回のメッセージ送信開始までの時間を設定することができます。この機能を使用することにより、応答の遅いデバイスと通信する際に待ち時間等の処理を省くことができます。

#### ●繰り返しメッセージ送信

通常メッセージの送信の他に、繰り返しメッセージを送信することができます。この機能を使用することにより、設定した繰り返しメッセージ(1 メッセージ)を一定周期で送信することができ、簡易的な CAN バスの動作確認を行うことができます。

#### ●CAN バスモニタ

CAN バスに送信されたメッセージやエラーステータスをモニタできます。また、それらのタイミングを 10  $\mu$ s 単位で確認することができます。また、応答メッセージを出力しないように設定できるため、ネットワークに対して負荷をかけることなくモニタができます。

### 対応 OS

Linux  
RTLinux  
SHLinux  
SHRTLlinux  
Linux x64

Interface Linux System x32  
 Interface Linux System 6 x32  
 Interface Linux System 6 x64  
 Interface Linux System 7 x32  
 Interface Linux System 7 x64  
 Interface Linux System 8 x64  
 Interface Linux System 9 x64  
 Windows 98  
 Windows 2000  
 Windows Me  
 Windows XP  
 Windows XP Embedded  
 Windows XP x64  
 Windows Vista  
 Windows Vista x64  
 Windows Embedded Standard 2009  
 Windows 7  
 Windows 7 x64  
 Windows Embedded Standard 7  
 Windows 8  
 Windows 8 x64  
 Windows 8.1  
 Windows 8.1 x64  
 Windows 10 x64  
 Windows 10 IoT Enterprise x64  
 Windows Server 2003  
 Windows Server 2003 x64  
 Windows Server 2008  
 Windows Server 2008 x64  
 Windows Server 2012 x64  
 Windows Server 2016 for Embedded Systems Standard  
 Windows Server 2019 for Embedded Systems Standard

### 注意事項

—

### ハードウェア仕様一覧

| 項目                 | 内容   |
|--------------------|--|
| 質量[kg]             | 0.2  |
| MTBF[時間]           | 443223   |
| 対応バス               | PCI Express Base Specification Rev. 1.0a x1  |
| 占有スロット数            | 1 スロット   |
| データ転送方式            | I/O 転送(メモリマップド I/O 方式), DMA 転送   |
| 占有メモリサイズ           | 8KB+4KB×4  |
| 外形サイズ              | ショートサイズ[165.00(D)×106.65(H)] 単位[mm] ※基板部のみ   |
| 電源仕様               | DC+3.3V(±0.3V):0.7A(TYP)   |
| 使用環境条件             | 周囲温度:0℃～50℃, 湿度:20%～90%(非結露)   |
| I/O コネクタ           | CN1:25 ピン D-sub コネクタ(オス)<br>使用コネクタ:<br>17LE-23250-27(D4AB)-FA(第一電子工業製)(相当品) (勤合ネジサイズ:M2.6)<br>適合コネクタ:<br>17JE-13250-02(D1)(第一電子工業製)(相当品) |
| 絶縁方式               | 非絶縁  |
| 絶縁耐圧               | -  |
| 絶縁抵抗               | -  |
| 通信方式               | CAN 2.0B(アクティブ) 高速 CAN:ISO11898-2 準拠   |
| 通信速度               | 高速 CAN:60kbps～1Mbps  |
| 高速 CAN 数           | 4 チャンネル  |
| 終端抵抗               | あり 本製品上のスイッチであり/なし設定   |
| 使用 CAN トランシーバ      | 高速 CAN:SN65HVD251DR(Texas Instruments 製)(相当品) ISO11898-2 準拠  |
| 使用コントローラ           | SJA1000T(NXP 製)(相当品)   |
| CAN コントローラシステムクロック | 24MHz  |
| 受信バッファ             | 64 メッセージ FIFO(10 μs 単位の受信タイミング付加)  |

|              |                            |
|--------------|----------------------------|
| 送信バッファ       | 64 メッセージ FIFO              |
| エラーバッファ      | 64 件(バスエラー, アービトレーションロスト等) |
| 最大接続機器数(MAX) | 高速 CAN:30 台                |